

Corrigé du Devoir maison n°11

Exercice I

Barème

Total
10pts

1)a)
0,5pts

b)
1pts

c)
1,5pts

d)
1,5pts

2)a
1pts

b)
1pts

c)
0,5pts

3)a)
1,5pts

b)
1pts

c)
0,5pts

1°) a) Pour une translation, $\overrightarrow{AA'} = \vec{u}$ ce qui donne ici $\overrightarrow{EE_1} = \vec{u}$ donc

$$\begin{cases} x_{E_1} - x_E = X_{\vec{u}} = -3 \\ y_{E_1} - y_E = Y_{\vec{u}} = 5 \end{cases}$$

$$\text{d'où } \begin{cases} x_{E_1} = -3 + x_E = -4 \\ y_{E_1} = 5 + y_E = 5 \end{cases}.$$

Les coordonnées de E_1 sont donc $(-4; 5)$.

b) Pour une homothétie, $\overrightarrow{\Omega A'} = k \overrightarrow{\Omega A}$ ce qui donne ici $\overrightarrow{AE_2} =$

$$-3 \overrightarrow{AE} \text{ donc } \begin{cases} x_{E_2} - x_A = -3(x_E - x_A) = -3(-1 - 3) = 12 \\ y_{E_2} - y_A = -3(y_E - y_A) = -3(0 - 2) = 6 \end{cases}$$

$$\text{d'où } \begin{cases} x_{E_2} = 12 + x_A = 15 \\ y_{E_2} = 6 + y_A = 8 \end{cases}.$$

Les coordonnées de E_2 sont donc $(15; 8)$.

c) E_3 est donc l'image de E_1 par h donc $\overrightarrow{AE_3} = -3 \overrightarrow{AE_1}$ donc

$$\begin{cases} x_{E_3} - x_A = -3(x_{E_1} - x_A) = -3(-4 - 3) = 21 \\ y_{E_3} - y_A = -3(y_{E_1} - y_A) = -3(5 - 2) = -9 \end{cases}$$

$$\text{d'où } \begin{cases} x_{E_3} = 21 + x_A = 24 \\ y_{E_3} = -9 + y_A = -7 \end{cases}.$$

Les coordonnées de E_3 sont donc $(24; -7)$.

d) E_4 est donc l'image de E_2 par t donc $\overrightarrow{E_2 E_4} = \vec{u}$ donc

$$\begin{cases} x_{E_4} - x_{E_2} = X_{\vec{u}} = -3 \\ y_{E_4} - y_{E_2} = Y_{\vec{u}} = 5 \end{cases}$$

$$\text{d'où } \begin{cases} x_{E_4} = -3 + x_{E_2} = 12 \\ y_{E_4} = 5 + y_{E_2} = 13 \end{cases}.$$

Les coordonnées de E_4 sont donc $(12; 13)$.

2°) La droite (d) a pour équation réduite $y = \frac{3}{2}x + 1$ (en isolant y) donc

son coefficient directeur est $\frac{3}{2}$.

Par une homothétie ou une translation, l'image d'une droite est une droite parallèle donc le coefficient directeur est conservé, l'équation

de l'image s'écrira donc $y = \frac{3}{2}x + p$ et il ne reste plus qu'à trouver

l'image d'un point de (d) , par exemple $K(0; 1)$ pour trouver p .

a) $\overrightarrow{AK'} = -3 \overrightarrow{AK}$ donc $\begin{cases} x_{K'} - x_A = -3(x_K - x_A) = -3(0 - 3) = 9 \\ y_{K'} - y_A = -3(y_K - y_A) = -3(1 - 2) = 3 \end{cases}$

$$\text{d'où } \begin{cases} x_{K'} = 9 + x_A = 12 \\ y_{K'} = 3 + y_A = 5 \end{cases}.$$

Les coordonnées de K' sont donc $(12; 5)$.

Donc $5 = \frac{3}{2} \times 12 + p$, ce qui donne $p = 5 - 18 = -13$. Une équation

de (d') est donc $y = \frac{3}{2}x - 13$.

b) Soit L l'image de K par t donc $\overrightarrow{KL} = \vec{u}$ donc

$$\begin{cases} x_L - x_K = X_{\vec{u}} = -3 \\ y_L - y_K = Y_{\vec{u}} = 5 \end{cases}$$

$$\text{d'où } \begin{cases} x_L = -3 + x_K = -3 \\ y_L = 5 + y_K = 6 \end{cases}.$$

Donc $6 = \frac{3}{2} \times (-3) + p$, ce qui donne $p = 6 + 4,5 = 10,5$. Une

équation de l'image de (d) par t est donc $y = \frac{3}{2}x + \frac{21}{2}$.

c) Geogebra donne $y = 1,5x - 41,5$ sous forme réduite.

3°) Il suffit de trouver l'image du centre T du cercle (voir le 1°) pour les explications).

a) Par h , l'image de T est (...) $T'(9; 14)$.

Une homothétie de rapport -3 multiplie les longueurs par 3 donc le nouveau rayon est $3 \times 5 = 15$ et l'équation du cercle est

$$(x - 9)^2 + (y - 14)^2 = 225.$$

b) Par t , l'image de T est (...) $T''(-2; 3)$.

Une translation ne modifie pas les longueurs donc le nouveau rayon est 5 et l'équation du cercle est $(x + 2)^2 + (y - 3)^2 = 25$.

c) Geogebra donne $(x - 6)^2 + (y - 19)^2 = 225$.

Exercice II

Barème

Total
10pts

1) der
1pts

signes
1,5pts

Avar
1,5pts

2)
1pts

3)
1,5pts

4
1,5pts

5)
1pts

6)
1pts

1°) $x'(t) = 2t - 2$ donc $x'(t) > 0 \iff 2t - 2 > 0 \iff t > 1$.

$y'(t) = 3t^2 - 2t - 1$ est du second degré donc a le signe de $a = 3$ sauf entre les racines éventuelles.

Or il y a deux racines (Δ etc.), qui sont $-\frac{1}{3}$ et 1.

Voici donc le tableau des variations conjointes :

t	-1	-1/3	1	3
$x'(t)$		-	0	+
$x(t)$	7	↘		3
$y'(t)$	+	0	-	0
$y(t)$	1	59/27	1	17

2°)

Paramètre	A	B	C	D	E
$x(t)$	-1	0	1	2	3
$y(t)$	4	4	3	4	7
$x'(t)$	-4	-2	0	2	4
$y'(t)$	4	-1	0	7	20

3°) Le vecteur dérivé, s'il est non nul est un vecteur tangent.

Donc, d'après le tableau ci-dessus : en A, c'est $\vec{M}'(-1) = \begin{pmatrix} -4 \\ 4 \end{pmatrix}$ (ou $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$); en B, c'est $\vec{M}'(0) = \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \end{pmatrix}$; en C, $\vec{M}'(1) = \vec{0}$, voir après; en

D, c'est $\vec{M}'(2) = \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \end{pmatrix}$; en E, c'est $\vec{M}'(3) = \begin{pmatrix} 4 \\ 20 \end{pmatrix}$ (ou $\begin{pmatrix} 1 \\ 5 \end{pmatrix}$);

Dans le cas de C, l'énoncé nous signale qu'il faut utiliser le vecteur dérivé seconde, or $x''(t) = 2$ et $y''(t) = 6t - 2$ donc, pour $t = 1$,

$\vec{M}''(1) = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix}$ dirige la tangente en C.

4°) Le coefficient directeur de la tangente à la courbe \mathcal{C} en A est

$$\frac{y'(-1)}{x'(-1)} = -1.$$

L'équation de cette tangente s'écrit donc $y = -x + p$ et elle passe par A (7; 1) donc $1 = -7 + p$ donc $p = 8$, l'équation réduite de la tangente à la courbe \mathcal{C} en A est $y = -x + 8$.

5°) Geogebra donne $y = 5x - 18$.

6°)

